

EXR210-2700

EFORT

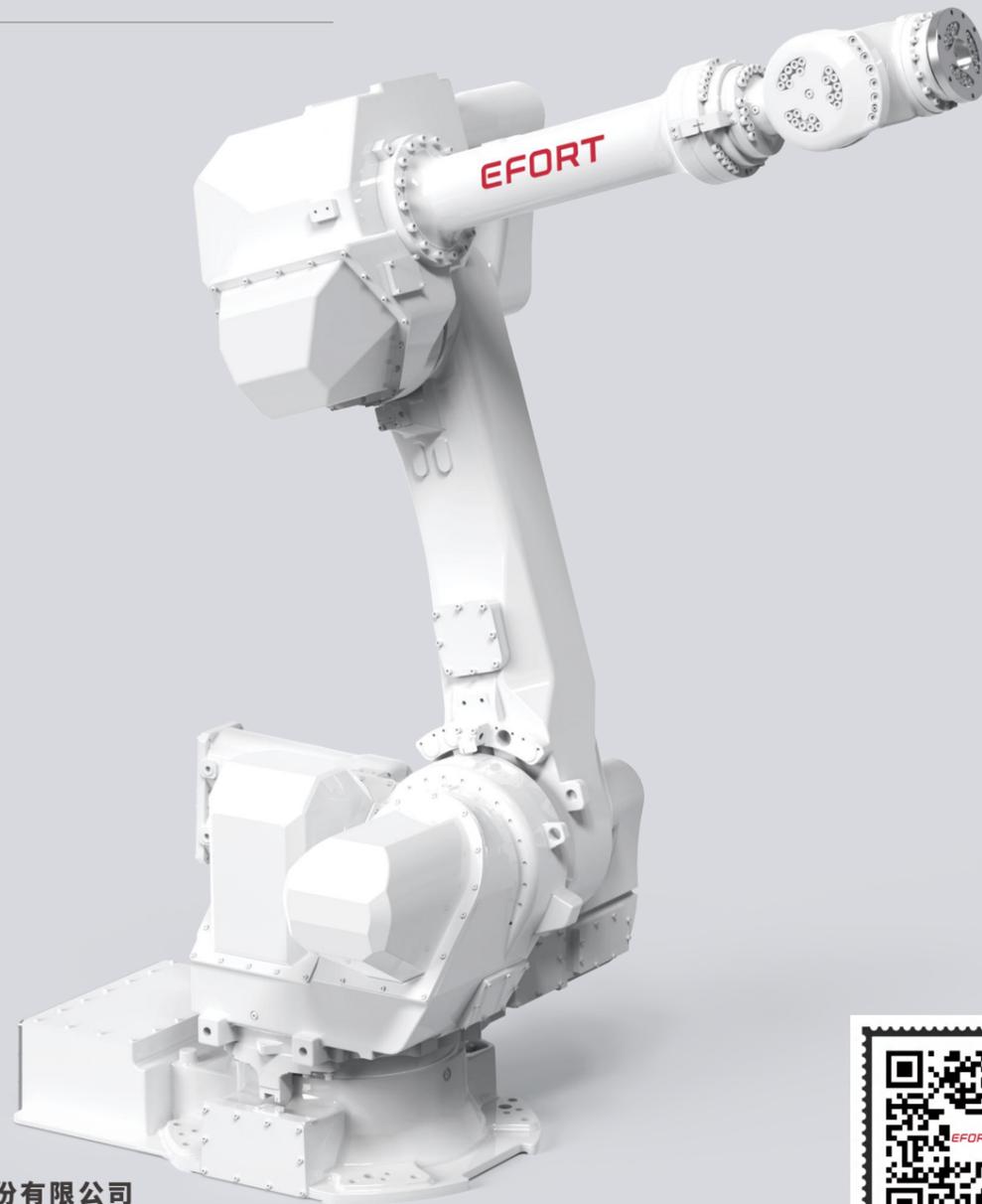
EXR210-2700,
手腕可搬运质量210 kg, 可达半径2674 mm。

■ 功能特点

基于埃夫特成熟平台研发设计, 稳定可靠;
无电池编码器, 全密封设计, 线缆全包裹, 完整腔体的闭环防爆控制, 更安全;
防爆等级: Ex db ib pxb IIC T5 Gb、Ex ib pxb tb IIIC T100°C Db 可用于1区及21区危险环境;

■ 适用场景

可应用于搬运、分拣、组装、打磨、抛光、喷涂等应用的粉尘或者气体防爆场景。



埃夫特智能机器人股份有限公司
EFORT Intelligent Robot Co., Ltd.

公司热线: 400-052-8877
公司地址: 中国(安徽)自由贸易试验区芜湖片区万春东路96号
WWW.EFORT.COM.CN



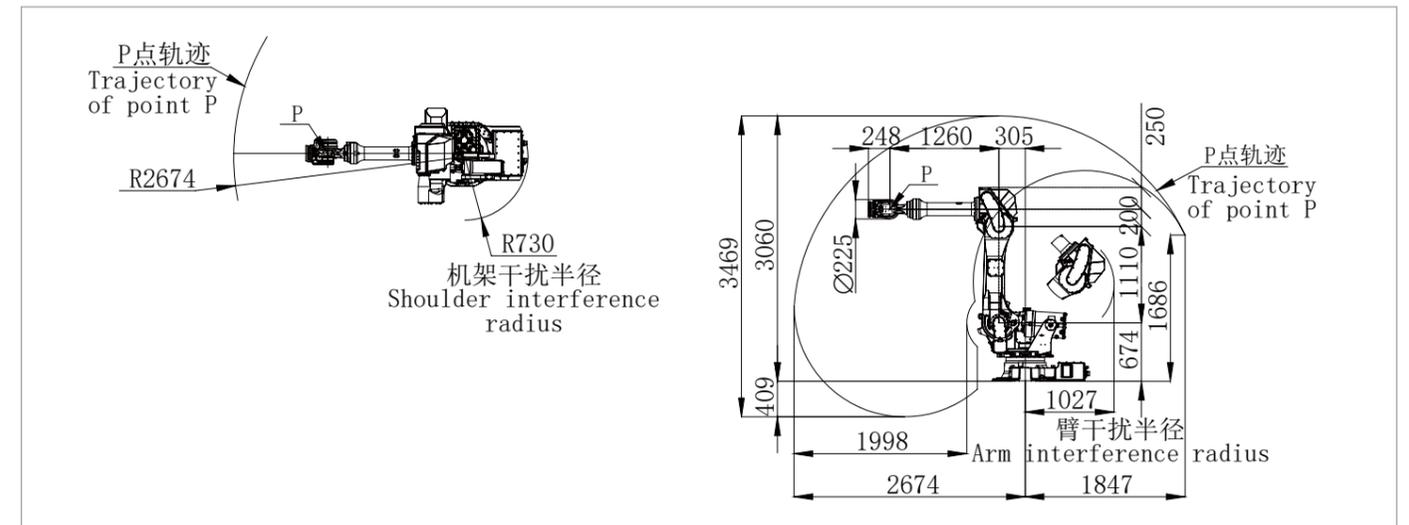
扫码查看说明书

产品参数 / SPECIFICATIONS

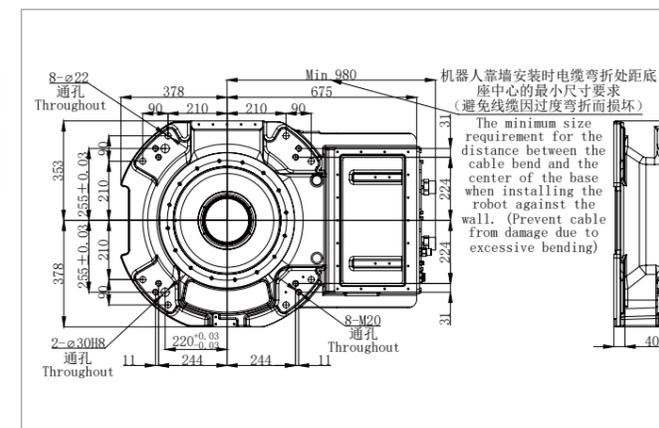
型号	EXR210-2700	
机构	多关节型机器人	
控制轴数	6轴	
手腕可搬运质量	210 kg	
重复定位精度	±0.06 mm	
本体质量	1375 kg	
可达半径	2674 mm	
本体防护等级	IP65	
控制柜防护等级	IP54	
防爆等级	Ex db ib pxb IIC T5 Gb Ex ib pxb tb IIIC T100°C Db	
驱动方式	AC伺服驱动	
安装方式	地面	
安装条件	环境温度	0~45 °C
	环境湿度	RH≤80% (无结露)
	振动加速度	4.9 m/s ² (0.5 G以下)

手腕允许 负载转矩	J4	1337 N·m
	J5	1337 N·m
	J6	720 N·m
手腕允许 负载转动惯量	J4	141.1 kg·m ²
	J5	141.1 kg·m ²
	J6	79 kg·m ²
最大单轴速度	J1	100°/sec
	J2	90°/sec
	J3	85°/sec
	J4	109°/sec
	J5	105°/sec
	J6	200°/sec
各轴运动范围	J1	±180°
	J2	+60°/-80°
	J3	+90°/-83°
	J4	±360°
	J5	±120°
	J6	±360°

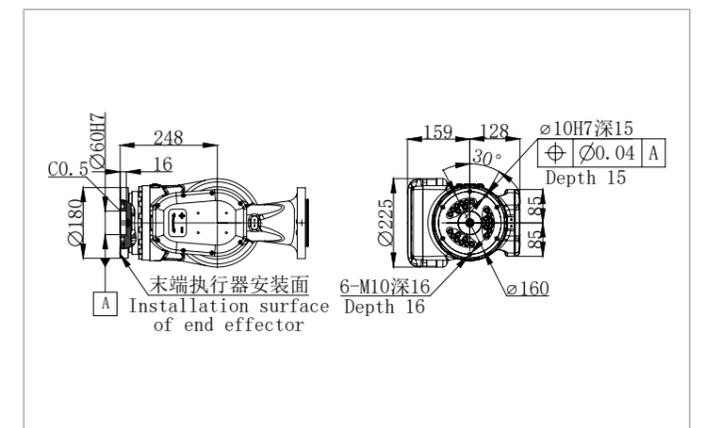
动作范围 / OPERATING SPACE



底座安装尺寸 / BASE MOUNTING SIZE



末端法兰安装尺寸 / END FLANGE MOUNTING SIZE



*最终解释权归埃夫特智能机器人股份有限公司所有, 如有更新, 恕不另行通知。

相关信息发布时间 2026/03